



SOCIÉTÉ A RESPONSABILITÉ LIMITÉE AU CAPITAL DE 3.240.000 FRANCS  
**21, RUE DE MONTSOURIS — PARIS-XIV<sup>e</sup>**  
TÉL. PORT-ROYAL + 38-10 — MÉTRO : GÉNÉRAL-LECLERC  
R. C. SEINE 285.607 B RÉP. PROD. 7321 C. A. O.

**INSTRUCTION ABRÉGÉE  
POUR L'EMPLOI  
DE LA RÈGLE A CALCULS**

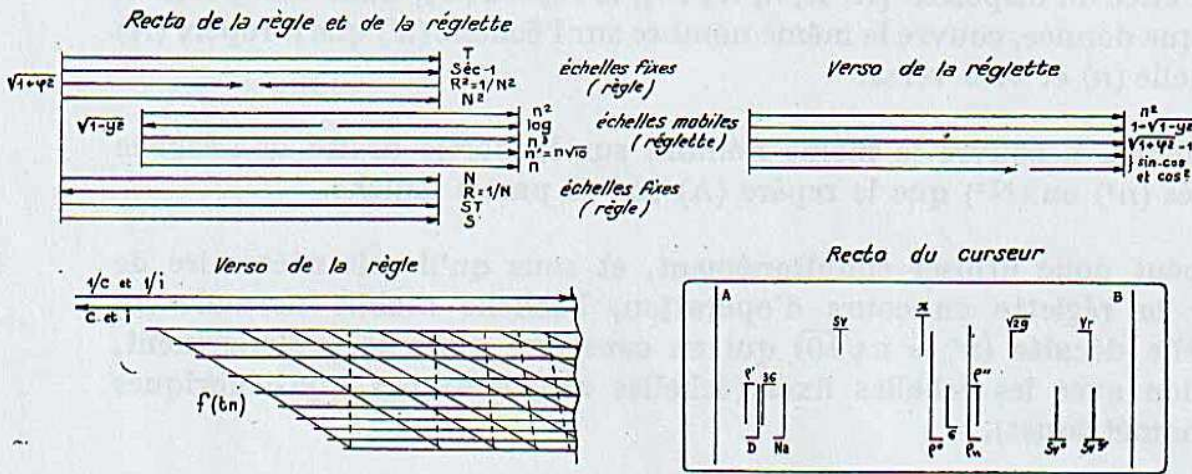
**GÉO-POLYTECHNIQUE**

*Systeme F. GRELAUD*

**( EXTRAITS )**

JANVIER 1955

# DESCRIPTION



- T échelle des tangentes et cotangentes (module 1).
- séc — 1 échelle de la fonction séc — 1 (module  $\frac{1}{2}$ ).
- $R^2 = \frac{1}{N^2}$  échelle inverse des carrés (module  $\frac{1}{2}$ ).
- $\sqrt{1 + \varphi^2}$  échelle pythagorique de la fonction  $\sqrt{1 + \varphi^2}$  (module 1).
- $N^2$  échelle normale des carrés (module  $\frac{1}{2}$ ).
- $n^2$  échelle normale des carrés (module  $\frac{1}{2}$ ).
- log échelle des logarithmes des nombres (module 1).
- $\sqrt{1 - y^2}$  échelle pythagorique de la fonction  $\sqrt{1 - y^2}$  (module  $\frac{1}{2}$ ).
- $n^3$  échelle normale des cubes (module  $\frac{1}{3}$ ).
- $n' = n\sqrt{10}$  échelle normale décalée des nombres (module 1).
- $n$  échelle normale des nombres (module 1).
- $N$  échelle normale des nombres (module 1).
- $R = \frac{1}{N}$  échelle inverse ou réciproque des nombres (module 1).
- ST échelle des sinus et tangentes des petits angles (module 1).
- S échelle des sinus et cosinus (module 1).
- $1 - \sqrt{1 - y^2}$  échelle pythagorique de la fonction  $1 - \sqrt{1 - y^2}$  (module  $\frac{1}{2}$ ).
- $\sqrt{1 + \varphi^2} - 1$  échelle pythagorique de la fonction  $\sqrt{1 + \varphi^2} - 1$  (module  $\frac{1}{2}$ ).
- sin × cos échelle tachéométrique pour le calcul des dénivelées (module 1).
- cos<sup>2</sup> échelle tachéométrique pour la réduction des longueurs à l'horizontale (module 1).
- i et c échelle normale des intérêts composés et annuités (module  $\frac{1}{3}$ ).
- $\frac{1}{i}$  et  $\frac{1}{c}$  échelle inverse des intérêts composés et annuités (module  $\frac{1}{3}$ ).
- f (tn) échelle binaire des calculs financiers.
- (A) et (B) repères principaux distants d'une demi-échelle logarithmiques des nombres.
- SV,  $\pi$ ,  $\sqrt{2g}$ , Vr, e', e'', e<sup>0</sup>, e<sup>1</sup>, 6, 3,6, D, Na, Sv<sup>0</sup>, Sv gr, repères auxiliaires des constantes de calculs.

Le verso du curseur ne présente qu'un seul repère.

Les échelles i, c,  $\frac{1}{i}$ ,  $\frac{1}{c}$ , et f (tn) ne figurent pas sur la règle « Géo-Polytechnique » simplifiée.

### Applications numériques :

1°  $a = 8,83; h = 4,35; y = 0,493; b = 7,68$  (fig. 18);

2°  $a = 132 \text{ m } 98; h = 46 \text{ m } 26; y = 0,348;$   
 $a - b = 8 \text{ m } 30; b = 124 \text{ m } 68$  (fig. 19).

Après avoir établi la correspondance déterminante entre  $a$  sur l'échelle ( $N^2$ ) et 1 sur l'échelle ( $n^2$ ),  $y$  est lu sur l'échelle ( $n^2$ ) en regard de  $h$ , puis il est reporté au curseur sur l'échelle ( $\sqrt{1 - y^2}$ ), ou sur l'échelle ( $1 - \sqrt{1 - y^2}$ ); le résultat  $b$  ou ( $a - b$ ) est enfin lu en regard, sur l'échelle ( $N^2$ ).

Pour déterminer l'appoint ( $a - b$ ) si  $y < 0,04$ , on multiplie  $y$  par 10, et l'on divise le résultat obtenu par 100 après avoir opéré avec 10  $y$ .

Ces échelles sont utilisées avantageusement dans les *calculs de projections faisant suite aux levers topométriques par obliques latérales, et surtout dans les calculs de vérification des levers exécutés par abscisses et ordonnées.*

### Calculs tachéométriques

Le problème consiste à *calculer la distance réduite D et la différence de niveau Z*, en fonction de l'angle d'inclinaison  $\alpha$ , de l'axe optique de la lunette, et du nombre générateur  $g$ , par les formules :

$$\boxed{D = g \cdot \cos^2 \alpha} ; \quad \boxed{Z = g \cdot \sin \alpha \cdot \cos \alpha} ,$$

d'où la relation :  $g = \frac{D}{\cos^2 \alpha} = \frac{Z}{\sin \alpha \cdot \cos \alpha}$ .

Le calcul simultané de  $D$  et  $Z$  s'effectue à l'aide des *échelles* ( $\sin \times \cos$ ) et ( $\cos^2$ ) après avoir retourné la réglette dans le corps de règle, d'après la notation opératoire :

$$\frac{(\cos^2)}{(N)} \frac{0}{g} \left| \frac{\alpha}{D} \right| \frac{\alpha}{Z} \frac{(\sin \times \cos)}{(N)}$$

### Application numérique :

$g = 52,2; \alpha = 114 \text{ gr } 28' \text{ (ou } 85 \text{ gr } 72'); D = 49 \text{ m } 6; Z = 11 \text{ m } 31$  (fig. 20).

Ayant établi la correspondance déterminante entre le zéro à l'échelle ( $\cos^2$ ) et la valeur  $g$  à l'échelle (N), on lit  $D$  et  $Z$  à l'échelle (N), le premier en regard de  $\alpha$  repéré sur l'échelle ( $\cos^2$ ), le second en regard de  $\alpha$  repéré sur l'échelle ( $\sin \times \cos$ ).

Quand  $\alpha < 0 \text{ gr } 637$ ,  $D$  est pratiquement égal à  $g$ , mais pour trouver  $Z$ , on multiplie d'abord  $\alpha$  par 10 ou par 100 de manière à obtenir un angle figurant sur la première fraction de l'échelle ( $\sin \times \cos$ ) et compris entre  $0 \text{ gr } 637$  et  $6 \text{ gr } 40'$ , puis on divise le résultat trouvé par 10 ou par 100.

### Utilisation des repères $\rho, \rho', \rho''$ et $\rho'''$

Ces quatre repères sont placés sur le curseur et permettent d'effectuer les *opérations trigonométriques qui portent sur de très petits angles*; dans ce cas on a en effet :

$$x = \sin \alpha = \text{tg } \alpha = \text{arc } x \text{ radians.}$$

Pour effectuer des produits tels que :

$$\boxed{x = a \cdot \sin \alpha} ; \quad \boxed{x = a \cdot \operatorname{tg} \alpha} ,$$

on utilise la notation opératoire :

$$\frac{(n \text{ ou } n')}{(N)} \frac{1}{a} \left| \frac{\alpha}{x} \frac{(n \text{ ou } n') \rho_{\text{N}} \rho^{\circ} \text{ ou } \rho'}{(N)_B} \right. \text{ et } \left. \frac{(n \text{ ou } n') \rho''}{(N)_A} \right.$$

ou bien encore :

$$\frac{(n \text{ ou } n')}{(N)} \frac{a}{1} \left| \frac{x}{\alpha} \frac{(n \text{ ou } n') \rho_{\text{N}} \rho^{\circ} \text{ ou } \rho'}{(N)_B} \right. \text{ et } \left. \frac{(n \text{ ou } n') \rho''}{(N)_A} \right.$$

*Application numérique :*

$$a = 120 \text{ m}; \quad \alpha = 4^{\circ} = 4 \text{ gr } 44' = 240' = 14\,400'' = 0,0697 \text{ radians}; \quad x = 8 \text{ m } 36$$

(fig. 21).

La topographie et la géodésie offrent de nombreux exemples d'utilisation de ces repères pour les calculs; en voici quelques-uns :

a) *Longueur d'un arc de cercle :*

$$a = \frac{2\pi R \alpha \text{ gr}}{400} = R \cdot \alpha \text{ radians}; \quad \frac{(n \text{ ou } n')}{(N)} \frac{R}{1} \left| \frac{a}{\alpha} \frac{(n \text{ ou } n')_B}{(N) \rho_{\text{N}}} \right.;$$

b) *Surface d'un secteur circulaire :*

$$S = \frac{\pi R^2 \alpha \text{ gr}}{400} = \frac{R^2}{2} \cdot \alpha \text{ radians}; \quad \frac{(n \text{ ou } n')}{(N)} \frac{\frac{1}{2} R}{R} \left| \frac{S}{\alpha} \frac{(n \text{ ou } n')_B}{(N) \rho_{\text{N}}} \right.;$$

c) *Sensibilité d'une visée d'intersection :*

$$S = L \cdot \sin 1''; \quad (\text{au curseur}) : \frac{L}{S} \frac{(n \text{ ou } n')_B}{(n \text{ ou } n') \rho_{\text{N}}};$$

d) *Déplacement latéral à l'extrémité d'une visée d'intersection :*

$$\delta = d\theta \cdot L \cdot \sin 1''; \quad \frac{(n \text{ ou } n')}{(N)} \frac{d\theta}{1} \left| \frac{\delta}{L} \frac{(n \text{ ou } n')_B}{(N) \rho_{\text{N}}} \right.;$$

e) *Sensibilité d'un segment capable :*

$$S = \frac{L_1 \cdot L_2}{L_3} \sin 1''; \quad \frac{(n \text{ ou } n')}{(N)} \frac{L_1}{L_3} \left| \frac{S}{L_2} \frac{(n \text{ ou } n')_B}{(N) \rho_{\text{N}}} \right.;$$

f) *Excentricité d'une station géodésique :*

$$\epsilon'' = \frac{r \sin \alpha}{L \sin 1''}; \quad \frac{(n \text{ ou } n')}{(S)} \frac{L}{\alpha} \left| \frac{r}{\epsilon''} \frac{(n \text{ ou } n')_B}{(N) \rho_{\text{N}}} \right.$$

### Utilisation des repères D et $\pi$

Ils servent le plus souvent à calculer les surfaces, volumes, poids et débits qui font intervenir le facteur  $\pi$ . Ainsi, la surface S d'un cercle de diamètre D est donnée par la notation opératoire :

$$\frac{S}{D} \frac{(n^2)_{AB}}{(n \text{ ou } n')_D} \text{ (au curseur).}$$

Le volume V et le poids P d'un cylindre, de diamètre D et de densité  $\delta$  sont données par la notation opératoire :

$$\frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{L}{1} \left| \frac{V}{D} \frac{(N^2)_{AB}}{(n \text{ ou } n')_D}; \quad \frac{(R^2)}{(n^2)} \frac{\delta}{L} \left| \frac{P}{D} \frac{(n^2)_{AB}}{(N)_D} \right.$$

En hydraulique, le débit  $Q$  d'une conduite circulaire, en fonction de la vitesse  $V$  (en m/s) et de son diamètre  $D$  est égal à :

$$Q = \frac{\pi}{4} \cdot D^2 V, \text{ de notation opératoire : } \frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{V}{1} \left| \frac{Q}{D} \frac{(N^2)_{AB}}{(n \text{ ou } n')_D} \right.$$

Les éléments d'un canal à section cycloïdale dans lequel  $\rho$  est le rayon du cercle générateur,  $\omega$  la section,  $R$  le rayon moyen et  $L$  la largeur en gueule, sont donnés par les formules :

$$\omega = 3\pi \cdot \rho^2; \quad R = \frac{3}{8}\pi \cdot \rho; \quad L = 2\pi \cdot \rho;$$

d'où la notation opératoire :

$$\frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{3}{1} \left| \frac{\omega}{\rho} \frac{(N^2)\pi}{(n \text{ ou } n')_{AB}} \right.; \quad \frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{3}{8} \left| \frac{R}{\rho} \frac{(N^2)\pi}{(n^2)_{AB}} \right.; \quad \frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{2}{1} \left| \frac{L}{\rho} \frac{(N^2)\pi}{(n^2)_{AB}} \right.$$

Ces repères permettent donc d'utiliser, sans aucune transformation, les équations à résoudre, évitant ainsi la pose de certains diviseurs qu'on n'a pas toujours présents à la mémoire.

### Cubage des arbres sur pied par l'emploi du repère ( $V_r$ )

Les éléments connus sont : la circonférence  $C$  prise à hauteur d'homme (1 m 30 à 1 m 50 du sol), la hauteur  $H$  de la tige et sa décroissance, le coefficient de réduction  $\gamma$  ou « rapport entre la circonférence moyenne et la dimension correspondante à hauteur d'homme ». Il faut calculer le volume commercial  $V$  de la tige; on a :

$$V = \frac{1}{4\pi} \times C^2 \times \gamma^2 \times H ;$$

notation opératoire :  $\frac{(n^2)}{(R)} \frac{H}{\gamma} \left| \frac{V}{C} \frac{(n^2) V_r}{(N)_{BA}} \right.$

Application numérique :

$$C = 2 \text{ m } 50; \quad H = 12 \text{ m}; \quad \gamma = 0,88; \quad V = 4 \text{ m}^3 \text{ } 62 \text{ (fig. 22).}$$

Quand  $C$  est la circonférence médiane (cas des arbres abattus), la formule se simplifie car  $\gamma = 1$  :

$$V = \frac{1}{4\pi} \times C^2 \times H ;$$

notation opératoire :  $\frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{H}{1} \left| \frac{V}{C} \frac{(N^2) V_r}{(n \text{ ou } n')_{BA}} \right.$

On utilise parfois le coefficient de forme  $\varphi$ ; on pose alors :

$$V = \frac{1}{4\pi} \times C^2 \times \varphi \times H ;$$

notation opératoire :  $\frac{(R^2)}{(n^2)} \frac{\varphi}{H} \left| \frac{V}{C} \frac{(n^2) V_r}{(N)_{BA}} \right.$

### Correction de niveau apparent

Cette correction est utilisée en géodésie pour tenir compte, dans le nivelle-

ment, des erreurs de sphéricité et de réfraction terrestre. Elle est donnée par la formule :

$$Na = \left( \frac{K}{12,097} \right)^2,$$

dans laquelle K est la longueur de la visée en kilomètres :

On utilise le repère (Na) tracé sur le curseur, avec la notation opératoire :

$$\frac{Na}{K} \frac{(N^2)_{AB}}{(N) Na} \text{ (au curseur);}$$

*Exemple :*  $K = 3 \text{ km}; Na = 0 \text{ m } 615.$

### Utilisation du repère ( $\sqrt{2g}$ )

Ce repère est utilisé en hydraulique pour résoudre les problèmes de débits, notamment la vitesse d'écoulement des eaux et les pertes de charge.

Par exemple, la vitesse V de la sortie de l'eau par un orifice, et son débit D sont donnés par les formules :

$$\boxed{V = \sqrt{2g \cdot h}}; \quad \boxed{D = K \cdot S \cdot V} \quad \text{ou} \quad D = K \cdot S \cdot \sqrt{2g \cdot h}$$

(S, est la section de l'orifice), de notation opératoire :

$$\frac{(n \text{ ou } n')}{(R)} \frac{K}{S} \left| \frac{h}{D} \frac{(N^2) \sqrt{2g}}{(n \text{ ou } n')_B} \right.$$

*Exemple :*  $h = 2,5; S = 1,4; K = 0,6; V = 7; D = 5,88.$

*Le coefficient de perte de charge des écluses et barrages :*

$$\boxed{U = \frac{V^2}{2g}},$$

(V désignant la vitesse du courant libre), de notation opératoire :

$$\frac{U}{V} \frac{(n^2) \sqrt{2g}}{(n \text{ ou } n')_B} \text{ (au curseur).}$$

*Et les pertes de charge dues aux changements de section dans les conduites :*

$$\boxed{U = \frac{a \cdot V^2}{2g}},$$

de notation opératoire :  $\frac{(N^2)}{(n^2)} \frac{a}{1} \left| \frac{U}{V} \frac{(N^2) \sqrt{2g}}{(n \text{ ou } n')_B} \right.$

### Usage du repère (3,6)

Ce repère permet de transformer les km/h en m/s, et vice-versa, et les heures en secondes. On l'utilise dans le tracé des pistes de vitesse, pour calculer en chaque point de la courbe le « dévers » ou inclinaison latérale compensant l'effet de la force centrifuge, on a :

$$\boxed{d = \frac{v_1^2}{g \cdot R} = \frac{(V \text{ km/h})^2}{3600 \cdot g \cdot R}}.$$

( $v_1$  = vitesse du véhicule en m/s; R = rayon de courbure; d = dévers; Vkm/h = vitesse du véhicule en km/h.)